

Technika Mikroprocesorowa

Laboratorium 8

Obsługa klawiatury

Cel ćwiczenia: Głównym celem ćwiczenia jest nauczenie się obsługi klawiatury. Klawiatura jest jednym z urządzeń wejściowych i prawie zawsze występuje w układzie mikroprocesorowym.

Klawiatura jest skonstruowana tak jak na rys. 1. Na rysunku zamieszczono widok okna z ustawieniami przykładowymi domyślnymi. Na dole okna jest pokazany schemat klawiatury na którym zaznaczono strzałkami wejścia i wyjścia.

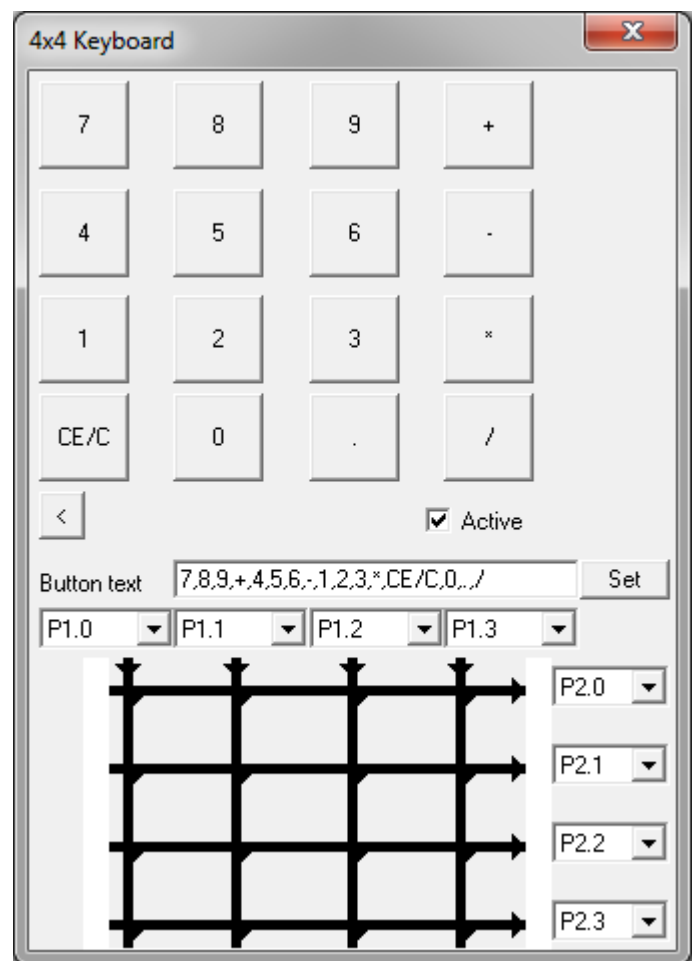
Klawiatura jest odczytywana w ten sposób, że wybieramy kolumnę klawiszy, które chcemy zbadać czyli zerujemy bit odpowiadający za konkretną kolumnę (np. P1.0), następnie odczytujemy wiersze czyli port P2. Jeśli do P1 wpisaliśmy FEH to odczytując port P2 badamy stan klawiszy w pierwszej kolumnie od lewej. Pamiętajmy, aby poprawnie odczytać port należy do niego wpisać same jedynki czyli FFH (255D). Naciśnięty klawisz w danej (badanej) kolumnie odpowiada wyzerowanemu odpowiedniemu bitowi na porcie P2 w konkretnym wierszu np. naciśnięty najbardziej lewy klawisz w górnym wierszu spowoduje pojawienie się zera na bicie P2.0 czyli wyzerowany zostanie najmłodszy bit w porcie P2.

Zacznijmy od najprostszego przypadku napiszmy fragment kodu w którym odczytywana kolumna jest wybierana za pomocą wyzerowanego bitu na porcie P0.

KONIEC:

```
MOV P1,P0
MOV P2,#0FFH
MOV A,P2
LJMP KONIEC
```

Wyzerujemy (za pomocą kliknięcia myszką) najmłodszy bit w porcie P0 dzięki temu badamy stan klawiszy w lewej kolumnie. Naciskając dowolny klawisz w tej kolumnie zerujemy odpowiednio bity P2.0 do P2.3.



Rys. 1. Okienko konfiguracji klawiatury (ustawienia domyślne)

Po sprawdzeniu działania ww. kodu proszę odczytać klawiaturę w procedurze wywoływanej przerwaniem od licznika T1. Stan klawiszy proszę przepisać do kolejnych komórek w pamięci RAM pod adresy 40H do 43H.

Zadanie składa się z trzech części:

- skonfigurowanie licznika – wybieramy licznik T1,
- skonfigurowanie kontrolera przerwania i napisanie procedury obsługującej przerwanie od licznika T1.
- obsługa klawiatury w procedurze obsługi przerwania.

Dla przypomnienia poniżej zamieszczono informacje o konfiguracji licznika T1, kontrolera przerwania i wektora przerwania.

DODATKI

ad a) Konfiguracja licznika T1

Niech nasz program składa się z dwóch fragmentów kodu:

- inicjacja licznika T1
- pętla główna

część inicjująca w której skonfigurujemy licznik T1 niech się zacznie od etykiety INIT: i zaczynać się będzie pod adresem 50H

```
ORG 50H
INIT:      ;etykieta początku bloku programowego inicjującego sprzęt
           W tym miejscu należy skonfigurować licznik T1 do pracy w trybie czasomierza z
           przeładowaniem, czyli:
           w słowie TMOD ustawić bity
           • M1
           • M0
           • C/T
           • Gate
przykładowe ustawienie słowa TMOD pokazano poniżej:
MOV TMOD, #08H      ; w tym przypadku wszystkie bity są wyzerowane oprócz
najstarszego bitu w młodszej połówce bajtu
           w słowie TCON ustawić bity
           • TR1
           • TF1
```

Uwaga: pomocne informacje znajdują się w dodatkach

Dalsza część programu to program główny (pętla główna) który będzie się znajdował w pamięci programu od adresu 100H. Niech wygląda tak jak poniżej

```
pętla      {
główna    {   ORG 100H
           START:
           w tym miejscu umieszczamy kod programu
           LJMP START
```

Po uruchomieniu sprawdzić czy licznik się przeładowuje i czy ustawiany jest bit przepełnienia TF1 w rejestrze TCON. Ponieważ licznik startuje od 0 to zlicza 256 impulsów do kolejnego przeładowania proszę zmienić słowa TH i TL tak by zliczał tylko 10 impulsów zegarowych i się przepełniał. Kod wpisać w części inicjującej programu.

ad b) Konfiguracja kontrolera przerwań

- W części inicjującej programu wpisać kod konfiguracyjny kontroler przerwań. Czyli w słowie IE ustawić bity EA i ET1 pozostałe bity wyzerować.
- Następnie uzupełnić kod programu o procedurę obsługi przerwania przytoczoną poniżej

```
obsluga   {
przerwania {   Procedura obsługi przerwania od licznika T1
           ORG 200H      ; procedura zostanie umieszczona w pamięci programu od adresu 200H
           IRQT1:
           w tym miejscu umieszczamy kod procedury
           RETI
```

- Uzupełnić kod inicjujący programu o instrukcję inicjującą rejestr R1 np. wartością 100 (dziesiętnie)
- Uzupełnić kod programu o instrukcję : LJMP IRQT1 umieszczoną w odpowiednim miejscu wektora przerwań (sprawdzić adres w dodatku)
- W symulatorze w menu: **Configuration/Project Options** wyłączyć: **Interrupt Register Protection**

ad c) Skonfigurować:

- licznik T0 by pracował tak jak T1 tylko z inną częstotliwością,
- kontroler przerw by włączyć przerwanie od T0
- dopisać drugą procedurę obsługi przerwania od T0

Elementy wymagane przy sprawozdaniu:

- Napisany program z komentarzami (kod oraz opis programu)

KONFIGURACJA LICZNIKÓW

OPIS słowa TMOD (89H)

GATE	C/T	M1	M0	GATE	C/T	M1	M0
T1				T0			

M1, M0 – ustawienie trybu pracy, przy czym:

M1 M0 =00 –Tryb 0,

M1 M0 =01 –Tryb 1,

M1 M0 =10 –Tryb 2,

M1 M0 =11 –Tryb 3

C/T –ustawianie realizowanej funkcji:

C/T =0 oznacza funkcje czasomierza,

C/T =1 oznacza funkcje licznika impulsów zewnętrznych

GATE –uaktywnienie bramkowania zliczania zewnętrznym sygnałem z wejścia INT_i (i = 0, 1)

OPIS słowa TCON (88H)

TF1	TR1	TF0	TR0	IE1	IT1	IE0	IT0
-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----

TCON –służy do kontroli i sterowania pracą liczników

TCON.7 (TF1) i TCON.5 (TF0) – znaczniki przepelnienia liczników;

TCON.6 (TR1) i TCON.4 (TR0) –bity sterujące zliczaniem:

-TR_i = 0 powoduje zatrzymanie licznika T_i ... (i=0,1),

-TR_i = 1 powoduje prace licznika T_i ... (i=0,1),

TCON.0 (IT0) – znacznik zgłoszenia przerwania INT0,

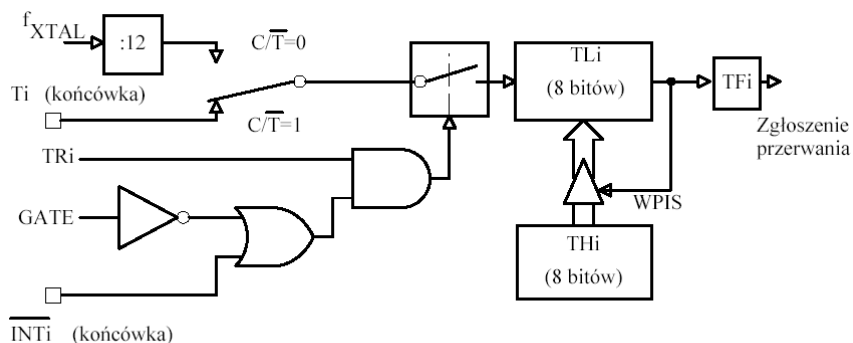
TCON.1 (IE0) - ustawienie sposobu zgłoszenia przerwania INT0,

TCON.2 (IT1) – znacznik zgłoszenia przerwania INT1,

TCON.3 (IE1) – ustawienie sposobu zgłoszenia przerwania INT1, przy czym

IE_i = 0 – zgłoszenie poziomem niskim sygnału,

IE_i = 1 – zgłoszenie opadającym zboczem sygnału.



Schemat blokowy liczników T0 i T1 w trybie 2

KONFIGURACJA KONTRLERA PRZERWAŃ

SYSTEM PRZERWAŃ

a)

Adres bitu (hex):	AF	----	AD	AC	AB	AA	A9	A8
Adres SFR (hex): A8	EA	----	ET2	ES	ET1	EX1	ETO	EXO
	(MSB)							(LSB)

IE

b)

Adres bitu (hex):	----	----	BD	BC	BB	BA	B9	B8
Adres SFR (hex): B8	----	----	PT2	PS	PT1	PX1	PT0	PX0
	(MSB)							(LSB)

IP

c)

IE	IP	Przerwanie	Priorytet
IE.0 – EX0	IP.0 – PX1	zewnętrzne INT0	najwyższy
IE.1 – ET0	IP.1 – PT0	od licznika/czasomierza T0	
IE.2 – EX1	IP.2 – PX1	zewnętrzne INT1	
IE.3 – ET1	IP.3 – PT1	od licznika/czasomierza T1	
IE.4 – ES	IP.4 – PS	od portu szeregowego SPI, UART	najwyższy
IE.5 – ET2	IP.5 – PT2	od licznika/czasomierza T2	
IE.6 – -	IP.6 – -		
IE.7 – EA	IP.7 – -	system przerwania	

Sterowanie systemem przerwania: a) słowo sterujące IE;

W ustawienie bitu EA w rejestrze IE powoduje włączenie obsługi przerwania, ustawienie pozostałych bitów uaktywnia odpowiednie przerwania.

Poniżej pokazano wektor przerwania mikrokontrolera rodziny '51 czyli zestaw adresów w pamięci programu do których procesor „skacze” w momencie przyścia aktywnego przerwania.

- 0003H – dla przerwania zewnętrznego INT0,
- 000BH – dla przerwania z licznika-czasomierza T0,
- 0013H – dla przerwania zewnętrznego INT1,
- 001BH - dla przerwania z licznika-czasomierza T1,
- 0023H – dla przerwania z portu szeregowego,
- 002BH - dla przerwania z licznika-czasomierza T2,